

UNIVERSITA' DEGLI STUDI DI PADOVA Dipartimento di Ingegneria Industriale			
Anno	Titolo	Classe	Fascicolo
N. 3663		15 SET 2020	
UOR	CC	RPA	

UNIVERSITA' DEGLI STUDI DI PADOVA

Procedura selettiva 2020RUB02 - Allegato n. 3 per l'assunzione di n.1 posto di ricercatore a tempo determinato, presso il Dipartimento di Ingegneria Industriale per il settore concorsuale 09/A2 - MECCANICA APPLICATA ALLE MACCHINE (profilo: settore scientifico disciplinare ING-IND/13 - MECCANICA APPLICATA ALLE MACCHINE) ai sensi dell'art. 24 comma 3 lettera B della Legge 30 dicembre 2010, n. 240, bandita con Decreto Rettorale n. 1677/2020 del 16/05/2020

Allegato A al Verbale n. 3

GIUDIZI ANALITICI

Candidato MUSCOLO GIOVANNI GERARDO

Motivato giudizio analitico su:

Pubblicazioni scientifiche: discreto

1	<i>Maiorino A and Muscolo GG (2020). "Biped Robots With Compliant Joints for Walking and Running Performance Growing". Front. Mech. Eng. 6:11</i> La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente discreti. I contenuti sono discretamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è modesta e il lavoro non è presente nel database Scopus. Il candidato risulta aver contribuito solo all'impostazione e supervisione della ricerca, mentre i modelli e le simulazioni sono stati sviluppati dal coautore. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.
2	<i>V. Franchi, G. Di Rito, R. Galatolo, F. Cannella, D. Caldwell, G. G. Muscolo. "Modelling and Control Design of a Novel Robotic Membrane", ISSN 1590-8844. International Journal of Mechanics and Control, Vol. 20, No. 02, 2019</i> La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente buoni. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è buona e il lavoro risulta avere 0 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 6 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.
3	<i>Panero, E., Muscolo, G. G., Pastorelli, S., Gastaldi, L. Influence of hinge positioning on human joint torque in industrial trunk exoskeleton (2019). Mechanisms and Machine Science, 73, pp. 133-142</i> La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente marginali. I contenuti sono sufficientemente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-

8A

	disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è buona e il lavoro risulta avere 4 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 4 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.
4	<i>Muscolo, G. G., Moretti, G., Cannata, G.. SUAS: A Novel Soft Underwater Artificial Skin with Capacitive Transducers and Hyperelastic Membrane (2019) Robotica, 37 (4), pp. 756-777</i> La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente buoni. I contenuti sono sufficientemente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è ottima e il lavoro risulta avere 2 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 3 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.
5	<i>Muscolo, G. G., Moregola, G. and Molfino, R. (2018) 'A preliminary study to optimise safety conditions on a freight urban robotic vehicle', Int. J. Vehicle Safety, Vol. 10, No. 1, pp.1-23</i> La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente marginali. I contenuti sono discretamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è modesta e il lavoro risulta avere 1 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 3 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.
6	<i>Muscolo G. G., Caldwell D., Cannella F., "Conceptual and Functional Design of a Robotics Chamfering Tool for wooden beams", Proceedings of the ASME 2017 International Design Engineering Technical Conferences & Computers and Information in Engineering Conference IDETC2017. August 6-9, 2017, Cleveland, Ohio, USA</i> La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente marginali. I contenuti sono discretamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è buona e il lavoro risulta avere 0 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 3 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.
7	<i>Muscolo G. G.; Caldwell, D.; Cannella, F., Calculation of the Center of Mass Position of Each Link of Multi-body Biped Robots. Applied Sciences. 2017, 7, 724</i> La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente discreti. I contenuti sono discretamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è ottima e il lavoro risulta avere 1 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 3 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.
8	<i>Muscolo G. G. and Recchiuto C. T., 2017. "Flexible Structure and Wheeled Feet to Simplify Biped Locomotion of Humanoid Robots", International Journal of Humanoid</i>

	<i>Robotics. Volume 14, Issue 1, March 2017</i> La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente buoni. I contenuti sono discretamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è molto buona e il lavoro risulta avere 9 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 2 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.
9	<i>Muscolo G. G., Recchiuto C. T., 2016. "T.P.T. a novel Taekwondo Personal Trainer robot", Robotics and Autonomous Systems, Volume 83, September 2016, Pages 150-157</i> La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente marginali. I contenuti sono discretamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è eccellente e il lavoro risulta avere 5 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 2 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.
10	<i>G. G. Muscolo, C. T. Recchiuto and R. Molfino (2015). "Dynamic balance optimization in biped robots: Physical modeling, implementation and tests using an innovative formula". Robotica, 33, pp 2083-2099</i> La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente buoni. I contenuti sono discretamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è ottima e il lavoro risulta avere 10 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 3 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.
11	<i>Muscolo G. G., De Leonardo L. M., Pietronave G., Zoppi M., Molfino R., (2015) "Industrial Solutions for Loading/Unloading Goods on a Full Electrical Freight Urban Robotic Vehicle", International J. Vehicle Systems Modelling and Testing, Vol. 10, No. 4, pp.366-391</i> La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente marginali. I contenuti sono discretamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è modesta e il lavoro risulta avere 1 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 5 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.
12	<i>G. G. Muscolo, K. Hashimoto, A. Takanishi, P. Dario, "A comparison between two force-position controllers with gravity compensation simulated on a humanoid arm", Journal of Robotics, ISSN 1687-9619, Vol 2013 (2013)</i> La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente discreti. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica

della collocazione editoriale è buona e il lavoro risulta avere 15 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 4 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.

Didattica, didattica integrativa e servizio agli studenti: buono

Il candidato dichiara la responsabilità di moduli didattici prevalentemente nell'ambito di corsi di Dottorato.

Il candidato ha svolto una buona attività didattico-integrativa e di servizio agli studenti, pertinenti con il SSD, con continuità a partire dall'anno 2012.

Il candidato non presenta valutazioni degli studenti.

Curriculum comprensivo di attività di ricerca, produzione scientifica complessiva e attività istituzionali, organizzative e di servizio, in quanto pertinenti al ruolo: buono

Il candidato dichiara di aver partecipato, tra il 2009 e il 2018, ad alcuni progetti di ricerca nazionali ed internazionali. Dichiara di aver svolto il ruolo di coordinamento in due progetti industriali affidati alla startup Humanot, tra il 2012 e il 2014. Il candidato ha svolto attività di ricerca presso una istituzione estera per un totale di 1 mese. Il candidato ha svolto attività editoriale per diverse riviste e conferenze.

Il candidato è titolare o co-titolare di diversi brevetti italiani e di un brevetto internazionale. Il candidato dichiara due riconoscimenti (honors) per l'attività scientifica e risulta finalista ma non vincitore di un premio (award). Il candidato ha partecipato in qualità di relatore a numerosi congressi e convegni di rilevanza nazionale e internazionale.

Alla data della domanda, il candidato supera tutti e tre i valori soglia degli indicatori bibliometrici di cui al D.M. 8 AGOSTO 2018, N. 589, con riferimento ai valori validi per i candidati alle posizioni di seconda fascia nel SC 09/A2.

Il candidato non dichiara attività istituzionali, organizzative o di servizio in ambito accademico. Fuori dall'ambito accademico, ha svolto il ruolo di responsabile scientifico del laboratorio della startup Humanot per diversi anni.

Candidata PALOMBA ILARIA

Motivato giudizio analitico su:

Pubblicazioni scientifiche: ottimo

1	<i>Palomba I, Vidoni R (2019). Flexible-link multibody system eigenvalue analysis parameterized with respect to rigid-body motion. APPLIED SCIENCES, vol. 9, 5156</i>
---	---

	La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente ottimi. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è ottima e il lavoro risulta avere 1 citazioni in Scopus. L'apporto della candidata risulta sostanzialmente paritetico tra i 2 autori. Il lavoro è
--	--

	coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.
2	<i>Palomba I, Richiedei D, Trevisani A, Sanjurjo E, Luaces A, Cuadrado J (2019). Estimation of the digging and payload forces in excavators by means of state observers. MECHANICAL SYSTEMS AND SIGNAL PROCESSING, vol. 134</i> La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente ottimi. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è eccellente e il lavoro risulta avere 0 citazioni in Scopus. L'apporto della candidata risulta sostanzialmente paritetico tra i 6 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.
3	<i>Boscariol P, Boschetti G, Dalla Via A, De Rossi N, Neri M, Palomba I, Richiedei D, Ronco C, Trevisani A (2019). Description and in-vitro test results of a new Wearable/Portable device for extracorporeal blood ultrafiltration. MACHINES, vol. 7</i> La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente discreti. I contenuti sono sufficientemente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è molto buona e il lavoro risulta avere 1 citazioni in Scopus. L'apporto della candidata risulta sostanzialmente paritetico con i 9 coautori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.
4	<i>Palomba I, Richiedei D, Trevisani A (2018). Reduced-order observers for nonlinear state estimation in flexible multibody systems. SHOCK AND VIBRATION, vol. 2018</i> La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente eccellenti. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è molto buona e il lavoro risulta avere 3 citazioni in Scopus. L'apporto della candidata risulta sostanzialmente paritetico tra i 3 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.
5	<i>Belotti R, Caracciolo R, Palomba I, Richiedei D, Trevisani A (2018). An Updating Method for Finite Element Models of Flexible-Link Mechanisms Based on an Equivalent Rigid-Link System. SHOCK AND VIBRATION, vol. 2018</i> La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente eccellenti. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è molto buona e il lavoro risulta avere 9 citazioni in Scopus. L'apporto della candidata risulta sostanzialmente paritetico tra i 5 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.
6	<i>Palomba I, Richiedei D, Trevisani A (2017). A reduction strategy at system level for flexiblelink multibody systems. INTERNATIONAL JOURNAL OF MECHANICS AND CONTROL, vol. 18, p. 59-68</i> La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente ottimi. I contenuti sono

2A

	pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è buona e il lavoro risulta avere 6 citazioni in Scopus. L'apporto della candidata risulta sostanzialmente paritetico tra i 3 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.
7	<i>PALOMBA, ILARIA, RICHIEDEI, DARIO, TREVISANI, ALBERTO (2017). Two-stage approach to state and force estimation in rigid-link multibody systems. MULTIBODY SYSTEM DYNAMICS, p. 115-134</i> La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente ottimi. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è ottima e il lavoro risulta avere 8 citazioni in Scopus. L'apporto della candidata risulta sostanzialmente paritetico tra i 3 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.
8	<i>PALOMBA, ILARIA, RICHIEDEI, DARIO, TREVISANI, ALBERTO (2017). Kinematic state estimation for rigid-link multibody systems by means of nonlinear constraint equations. MULTIBODY SYSTEM DYNAMICS, p. 1-22, ISSN: 1384-5640</i> La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente eccellenti. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è ottima e il lavoro risulta avere 10 citazioni in Scopus. L'apporto della candidata risulta sostanzialmente paritetico tra i 3 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.
9	<i>PALOMBA, ILARIA, RICHIEDEI, DARIO, TREVISANI, ALBERTO (2016). Mode selection for reduced order modeling of mechanical systems excited at resonance. INTERNATIONAL JOURNAL OF MECHANICAL SCIENCES, vol. 114, p. 268-276</i> La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente eccellenti. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è eccellente e il lavoro risulta avere 6 citazioni in Scopus. L'apporto della candidata risulta sostanzialmente paritetico tra i 3 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.
10	<i>Palomba Ilaria, Richiedei Dario, Trevisani Alberto (2015). Energy-Based Optimal Ranking of the Interior Modes for Reduced-Order Models under Periodic Excitation. SHOCK AND VIBRATION, vol. 2015, p. 1-10</i> La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente ottimi. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è molto buona e il lavoro risulta avere 7 citazioni in Scopus. L'apporto della candidata risulta sostanzialmente paritetico tra i 3 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.
11	<i>Carabin G, Palomba I, Wehrle E, Vidoni R (2020). Energy Expenditure Minimization for a Delta-2 Robot Through a Mixed Approach. In: Computational Methods in</i>

8A

	<i>Applied Sciences</i>. vol. 53, p. 383-390, Cham, Switzerland: Springer nature La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente molto buoni. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è buona e il lavoro risulta avere 7 citazioni in Scopus. L'apporto della candidata risulta sostanzialmente paritetico tra i 4 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.
12	<i>Palomba I, Vidoni R, Wehrle E (2019). Application of a parametric modal analysis approach to flexible-multibody systems. In: Proceedings of the 4th IFToMM Symposium on Mechanism Design for Robotics. MECHANISMS AND MACHINE SCIENCE</i>, vol. 66, p. 386-394, Cham: Springer, ISBN: 978-3-030-00364-7 La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente ottimi. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è buona e il lavoro risulta avere 4 citazioni in Scopus. L'apporto della candidata risulta sostanzialmente paritetico tra i 3 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.

Didattica, didattica integrativa e servizio agli studenti: discreto

La candidata non dichiara la responsabilità di moduli didattici a livello universitario.

La candidata ha svolto una discreta attività didattico-integrativa e di servizio agli studenti, pertinenti con il SSD, con continuità, a partire dall'anno 2013.

La candidata non presenta valutazioni degli studenti.

Curriculum comprensivo di attività di ricerca, produzione scientifica complessiva e attività istituzionali, organizzative e di servizio, in quanto pertinenti al ruolo: ottimo

La candidata dichiara di aver partecipato a svariati progetti di ricerca nazionali ed internazionali a partire dal 2015. E' PI-responsabile (principal investigator) per la Libera Università di Bolzano di un progetto H2020 e responsabile scientifico di un progetto di Ateneo della Libera Università di Bolzano. La candidata ha svolto attività di ricerca presso tre istituzioni estere per un totale di 4 mesi. La candidata ha svolto attività editoriale per una rivista e per diverse conferenze con continuità.

La candidata non dichiara titolarità di brevetti. La candidata dichiara di aver conseguito due best paper awards nell'ambito di conferenze internazionali. La candidata ha partecipato in qualità di relatrice a diversi congressi e convegni di rilevanza nazionale e internazionale.

Alla data della domanda, la candidata raggiunge o supera tutti e tre i valori soglia degli indicatori bibliometrici di cui al D.M. 8 AGOSTO 2018, N. 589, con riferimento ai valori validi per i candidati alle posizioni di seconda fascia nel SC 09/A2 .

La candidata dichiara diverse attività istituzionali, organizzative e di servizio in ambito accademico, tra cui la partecipazione al Collegio Docenti di un Corso di Dottorato e la

8/2

partecipazione a commissioni di concorso per assunzione di collaboratori di ricerca. Le attività risultano svolte con continuità a partire dal 2013.

Valutazione preliminare comparativa dei candidati

Pur apprezzando il livello di entrambe le candidature, la candidata PALOMBA Ilaria viene valutata comparativamente più meritevole. La produzione scientifica della candidata PALOMBA è caratterizzata da una migliore collocazione editoriale, presenta tratti di originalità, innovatività e rigore metodologico più marcati, e risulta maggiormente incentrata sulle tematiche ricomprese nella declaratoria del settore scientifico disciplinare ING-IND/13 - MECCANICA APPLICATA ALLE MACCHINE. Il curriculum della candidata PALOMBA risulta comparativamente superiore, in particolare per quanto riguarda le attività di coordinamento e partecipazione a progetti di ricerca e lo svolgimento di incarichi istituzionali in ambito accademico.

Poiché i candidati sono in numero pari a due, gli stessi sono tutti ammessi alla discussione pubblica dei titoli e della produzione scientifica.

Padova, 14/09/2020

LA COMMISSIONE

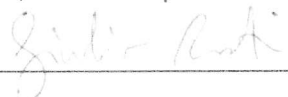
Prof. Paolo Gallina, associato presso l'Università degli Studi di Trieste

(FIRMA) _____

Prof. Alessandro Gasparetto, ordinario presso l'Università degli Studi di Udine

(FIRMA) _____

Prof. Giulio Rosati, ordinario presso l'Università degli Studi di Padova

(FIRMA)  _____

UNIVERSITA' DEGLI STUDI DI PADOVA

Procedura selettiva 2020RUB02 - Allegato n. 3 per l'assunzione di n.1 posto di ricercatore a tempo determinato, presso il Dipartimento di Ingegneria Industriale per il settore concorsuale 09/A2 - MECCANICA APPLICATA ALLE MACCHINE (profilo: settore scientifico disciplinare ING-IND/13 - MECCANICA APPLICATA ALLE MACCHINE) ai sensi dell'art. 24 comma 3 lettera B della Legge 30 dicembre 2010, n. 240, bandita con Decreto Rettorale n. 1677/2020 del 16/05/2020

Allegato al Verbale n. 3

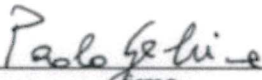
DICHIARAZIONE DI CONFORMITA'

Il sottoscritto Prof. Paolo Gallina, componente della Commissione giudicatrice della procedura sopra indicata

dichiara

con la presente di aver partecipato, per via telematica con le seguenti modalità telefono cellulare, posta elettronica (pgallina@units.it) videoconferenza Zoom, alla stesura del verbale n. 3 e relativi allegati e di concordare con quanto scritto nel medesimo a firma del Prof. Giulio Rosati, Segretario della Commissione giudicatrice, che sarà presentato agli Uffici dell'Ateneo di Padova per i provvedimenti di competenza.

Data 14/09/2020



firma

UNIVERSITA' DEGLI STUDI DI PADOVA

Procedura selettiva 2020RUB02 - Allegato n. 3 per l'assunzione di n.1 posto di ricercatore a tempo determinato, presso il Dipartimento di Ingegneria Industriale per il settore concorsuale 09/A2 - MECCANICA APPLICATA ALLE MACCHINE (profilo: settore scientifico disciplinare ING-IND/13 - MECCANICA APPLICATA ALLE MACCHINE) ai sensi dell'art. 24 comma 3 lettera B della Legge 30 dicembre 2010, n. 240, bandita con Decreto Rettorale n. 1677/2020 del 16/05/2020

Allegato al Verbale n. 3

DICHIARAZIONE DI CONFORMITA'

Il sottoscritto Prof. Alessandro Gasparetto, componente della Commissione giudicatrice della procedura sopra indicata

dichiara

con la presente di aver partecipato, per via telematica con le seguenti modalità telefono cellulare, posta elettronica (gasparetto@uniud.it) videoconferenza Zoom, alla stesura del verbale n. 3 e relativi allegati e di concordare con quanto scritto nel medesimo a firma del Prof. Giulio Rosati, Segretario della Commissione giudicatrice, che sarà presentato agli Uffici dell'Ateneo di Padova per i provvedimenti di competenza.

Data 14/09/2020

Firmato digitalmente ai sensi del D.Lgs. n. 82/2005.

Alessandro Gasparetto
Firma valida

Firmato digitalmente da Alessandro
Gasparetto
Data: 14.09.2020 19:06:09 CEST
Organizzazione:
UNIVERSITAUDINE/01071600306

